How to obtain the accurate position Post processed RTK-GNSS by GSI data (GSI: Geospatial Information Authority of Japan)

Case: static positioning with GSI data EX.)Installed reference station in Japan Equipment: Any type of receiver (RINEX Format Observation) Software: RTKLIB 2.4.2 b11.

Goal for this tutorial

- Obtain the accurate position for static point
 - RTK-GNSS by RTKLIB * relative positioning from reference position
- How to download and use GSI data (Free of charge)

*In the case that you set up your reference station



GSI web page http://www.gsi.go.jp/

GSI English web page http://www.gsi.go.jp/ENGLISH/

RTKLIB 2.4.2 http://www.rtklib.com/

RTKLIB 2.4.2 manual http://www.rtklib.com/prog/manual_2.4.2.pdf

3. Content of service

Post process RTK-GNSS requirements

Interval

Unit

RTKLIB	v.2.4.2	2			
**			** *	8	₿.

Time End (GPST)

RTKPOST ver.2.4.2

Time Start (GPST)

- RTKLIB>RTKPOST for post-processing analysis •
- Two RINEX format observation data and navigation data
 - Your receiver data (target position) •
 - Reference station data (by GSI web site)
 - Navigation (Ephemeris) data •



- Your receiver data (target position) Observation data
- Reference station data Observation data
- Navigation (Ephemeris) data

True position for reference station is required in options

GSI web page-1 www.gsi.go.jp



GSI web page-2



GSI web page-3 Registration is required

↔ https://ssov2.gsi.go.jp/sb_access_set/index.html	(→ □ = □ + ☆ ↑ ★ ☆
国土地理院 シングルサインオンシステム 共通ログイン画面 ログインIDとパスワードを入力してください。	1.	Link to the registration page (Click)
ログインID パスワード ログイン クリア	2.	Follow the instructions Requirements : Name, Zip
以下のリン な別画面で開きます。 新規登録はこちら <u> 全利用規約はこちら</u> <u> FAQ</u> <u> 登録情報の変更はこちら</u> バスワード再発行はこちら国土地理院トップページ	-	code, Address, phone number, Email address
<お知らせ> 平成25年3月のシングルサインオンシステムの更新に伴い、新規登録にあたっては、ログインIDを任意 に設定していただけるようになりました。 また、パスワードも新規登録後、任意のものに変更いただけます。 -平成27年7月2日掲載利用者登録・変更における不具合の発生について 平成27年7月1日17:09~平成27年7月2日08:50までの間で、シングルサインオンシステムの利用者登録・ 変更において、一時的に利用できない状況が発生しておりました。現時点では登録・変更操作が可能となっ てりますので、再度操作を実施いただくようお願いいたします。利用者の皆様にご迷惑をおかけし、大変申 し訳ありませんでした。		
 ■平成27年3月4日掲載シングルサインオンシステム利用者登録仕様変更について 3月4日に、シングルサインオンシステム利用者登録の一部を仕様変更いたしました。 1)「年齢」「性別」「職業」等一部入力必須項目がなくなりました。既に登録いただいている情報からも左記 項目を削除いたしました。 2)システムから発信するメールの送信元アドレスが変更されました。今後、sso-kanri@mail.gsi.go.jp から メールが発信されます。 		
 ・平成26年7月31日連携するサービスの追加について 基盤地図情報ダウンロードサービスについて、本システムとの連携を開始しました。本システムに登録済みの方は、取得されているIDとパスワードでアクセスが可能です。		
■平成26年6月30日掲載 ログイン時のID確認の厳密化について 認証記録で問題があったため、ログインID面面でのログインID確認方法を厳密化し、ログインIDを全角文字 列で入力したり、文字列の先頭に余計な空白が入った場合は、ログインできなくなりました。今までと同じよ うに入力しているのにログインができない場合は、文字列が半角で入力されているか、余計な空白文字列を 含んでいないか、今一度ご確認下さい。		✓

GSI web page to obtain observation data



GSI web page to obtain observation data



GSI web page to obtain true position for reference station <u>— continuation of slide six</u>



GSI web page to obtain the reference position for the reference station

C g terras.gsi.go.jp/version_da	ta.pnp		4 G 🔮 🔹 🔮 🗎	
	 ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・	<u>デー対象性サービスへ戻る</u> 補設者 対決意講師事業主体 PCV順正データ 上空状況		Link to true position data for all GSI stations(Click)
	■空点コードー第 Ocpyright, Geospatie' Information Author	rby of Japan, ALL RIGHTS RESERVED.		

GSI web page to obtain the reference position for the reference station



Post process RTK-GNSS 1 Input data



Post process RTK-GNSS 2 Settings

📸 RTKPOST ver.2.4.2	×	3
Time Start (GPST) ? Time End (GPST) ? ✓ Interval 2015/10/22 ↓ 23:59:59 ↓ 2015/10/27 ↓ 7:20 ↓ s z	Unit]н
RINEX OBS: Rover ?	\oplus	Ξ
D:¥rawdata¥2016¥160315¥5245K53320201603150000E.16o	- -]	
RINEX OBS: Base Station	\oplus	
D:¥rawdata¥2016¥160315¥30230750.16o	•	
RINEX *NAV/CLK, SP3, IONEX or SBS/EMS		=
D:¥rawdata¥2016¥160315¥5245K53320201603150000E.16P	•	
	-	
	-	
Solution Dir)
D:¥rawdata¥2016¥160315¥5245K53320201603150000E.pos	•	
		?
Plot View To KML Options Execute	<u>E</u> xit	

2.Settings for RTK-2

Setting <u>1</u>	Setting2	O <u>u</u> tput	Stats	Posit	ions	Files	Misc			
Integer Ambiguity Res (GPS/GLO/BDS)						Insta VON VON V				
Min Ra	atio to Fix A	Ambiguity			3					
Min Co	onfidence /	Max FCB	to Fix A	mb	0.9999		0.25			
Min Lo	ock / Elevat	ion (°) to	Fix Amb		0		0			
Min Fix	k / Elevatio	n (°) to H	old Amb		10		0			
Outag	e to Reset	Amb/Slip	Thres (m	n)	5		0.050			
Max A	ge of Diff ((s) / Sync	Solution		30.0		ON			
Reject Threshold of GDOP/Innov (m)				n)	30.0		30.0			
Number of Filter Iteration					1					
Baseline Length Constraint (m)					0.00	0	0.000			

1.Settings for RTK-1

Options								x	
Setting <u>1</u>	Setting2	O <u>u</u> tput	S <u>t</u> ats	Positi	ions	Files	Misc		
Positio	oning Mode				Kiner	natic		•	
Frequ	encies / Fil	ter Type			L1+2	2 🔻	Forwa	rd 🔻	
Elevat	ion Mask (^o	°) / SNR M	lask (dBH	lz)	15	-			
Rec D	ynamics / E	Earth Tide	s Correct	tion	OFF	-	OFF	-	
Ionosphere Correction					Broadcast 🔹				
Troposphere Correction Sa						Saastamoinen 🔹			
Satelli	te Epheme	ris/Clock			Broa	dcast		-	
Sa	t PCV 🗌 F	Rec PCV	PhWin	dup [Rej	ect Ed	RAIN	1 FDE	
Exclud	led Satellit	es (+PRN	: Include	d)					
🔽 GP	S 🔽 GLO	🔲 Galil	eo 🔽 Q	ZSS	E SE	BAS 📃	BeiDou		
		oad	<u>S</u> ave)		<u>0</u> K		ancel	

3.Settings for RTK-3

Options							×
Setting1	Setting2	O <u>u</u> tput	Stats	Positions	Eiles	Miso	:
Rover							
Lat/Lon/	Height (de	g/m) 👻					
90.0000	00000	0.00	0000000)	-633536	57.628	5
Anter	nna Type (*	*: Auto)		Delta-E	/N/U (m))	
				- 0.0000	0.00	00	0.0000
Base Sta	ition						
Lat/Lon/	Height (de	g/m) 🔻					
Anter	nna Type (*	*: Auto)		Delta-E	:/N/U (m))	
				- 0.0000	0.00	00	0.0000
Station F	osition File						
							E
		oad	Save		<u>о</u> к		Cancel

Post process RTK-GNSS 3 <u>Fill the reference position by GSI positioning (.pos) file</u>

🔰 D:¥rawdal	ta¥2016¥1603	15¥93023.16	i.pos * - EmB	Editor									\Leftrightarrow		×
ファイル(F) 編集(E) 核	è索(S) 表示((V) ツール(1	「) ウィンド	ウ(W) へい	プ(H)									
🗋 🕶 🖻 .	- 🖬 💊 🦻	X 🗅 🖸	- I 🗘 🖓	$p \not p \not p$	🚍 😰 🔁	💌	• 🔗 🍠 🔽	+ 🖎 👘						لا	/-,ル
+SITE/INF ID RINEX J_NAME E_NAME -SITE/INF ↓	93023- 3023+ 千葉市 CHIBAI	↓ 5ji + Ichikawa+													
+SOLVER/I SOFT_NAM EPHEMERI SOLUTION VERSION EPOCH COORDINA ELLIPSOI -SOLVER/I	NF+ IE Bernes S IGS+ I_ID F3+ 00+ START: NTE ITRF2(D GRS-80	se+ =2016/01/0 D05+ D+	1 00:00:00) END=20	6/04/02 2	3:59:59	COUNT=934								=
+DATA↓ *yyyy mm *yyyy mm *++	dd HH:MM:SS dd HH:MM:SS	S X S X	(n) (n)	Y Y	(m) (m)	Z Z	(n) (n)	Lat. (Lat. (deg.) deg.)	Lon. (de Lon. (de	g.) g.)	Height Height	(m) (m)	+	
*+-+ 2016 01 2016 2016 2016 2016 2016 2016	01 12:00:00 02 12:00:00 03 12:00:00 04 12:00:00 05 12:00:00 05 12:00:00 07 12:00:00 08 12:00:00 08 12:00:00 08 12:00:00 2016 02 22 2016 03 03 2016 03 04 2016 03 04 2016 03 06 2016 03 06 2016 03 09 2016 03 09 2016 03 09 2016 03 09 2016 03 11 2016 03 13 2016 03 14 2016 03 14 2		71141E-016 471163E-016 471194	3 34098 3 34098 1716±06 1716±06 1716±06 1716±06 17155±06 123±06 17152±06 123±06 17152±06 123±06 1725±06 123±06 1725±06 123±06 1725±06 123±06 1725±06 123±06 1725±06 123±06 1725±06 123±06 125±06 1221±06 1220±06 1250±06 1250±06 1250±06 1250±06 1250±06 1250±06 1250±06	$\begin{array}{c} 31311\pm0\\ 3178\pm06\\ 3178\pm06\\ 3185\pm06\\ 3208\pm06\\ 3208\pm06\\ 3194\pm06\\ 3208\pm06\\ 3194\pm06\\ 3184\pm06\\ 3184\pm06\\ 3184\pm06\\ 3184\pm06\\ 3184\pm06\\ 3184\pm06\\ 3184\pm08\\ 3184\pm084\\ 3184\pm08\\ 3184\pm084\\ 3184\pm0844$ 3184\pm084, 3184\pm084\\ 3184\pm0844 3184\pm0844 3184\pm0844 31844\pm0844	3.69902; 3.69902; 3.69902; 3.69902; 3.69902; 3.69902; 3.69902; 3.69902; 3.69902; 1.502+06 1134±06 1134±06 1135±06 095±06 095±06 095±06 095±06 205±06 207±06 207±06 207±06 2045±062045±06 2045±062045±06 2045±062045±06 2045±062045±06 2045±062040000000000000000000000000000000000	51500E-06 51500E-06 5150E-06 5150E-06 5150E-06 5150E-06 5150E-06 5150E-06 5150E-06 5150E-06 5150E-06 5153E-06 3.689025 3.68	3.56754 3.56754 3.56754 3.56754 3.56754 3.56754 3.56754 3.56754 3.56754 4932+06 4932+06 4932+06 4932+06 4932+06 4972+06 4972+06 4972+06 5082+06 5082+06 5142+06 5142+06 5802+06 5902+0000+0000+0000+0000+0000+0000+0000+	$\begin{array}{c} 303022 \leftarrow 01\\ 803024 \leftarrow 01\\ 803044 \leftarrow 01\\ 803044 \leftarrow 01\\ 803084 \leftarrow 01$	1.3990236 1.3990236 1.3990236 1.3990236 1.3990236 1.3990236 1.3990236 1.3990236 1.3990236 1.3990236 1.3990236 1.3990236 1.3990236 1.3990240 1.39054401 1.3055401 1.3056401 1.305	111E+02 4 109E+02 4 111E+02 4 390023611 -399022611 -399022611 -399022611 -399022611 -399022611 -399022611 -399022611 -399022611 -399022611 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811 -399022811	357231 357231 357541 3551541 358104 358104 3581020 357635 357635 357635 357635 357635 357635 357635 357635 357635 357635 357635 357635 357635 357635 357635 257494 22402 22402 22402 22402 22402 22402 22402 22402 22402 22402 22402 22402 22402 22402 22402 22402 22402 22402 22402 24402 25402 24402 25402 24402 25402 264002 264002 264002 2640000000000	$\begin{array}{c} 0003\pm01\\ 7366\pm01\\ 7366\pm01\\ 8010\pm01\\ 4765\pm01\\ 8425\pm01\\ 8425\pm01\\ 1871\pm01\\ 0500\pm01\\ 1871\pm01\\ 0500\pm01\\ 4.357420\\ 4.357305\\ 4.3577805\\ 4.3577805\\ 4.3577805\\ 4.3577805\\ 4.357780\\ 4.357780\\ 4.357780\\ 4.357780\\ 4.357780\\ 4.357780\\ 4.357780\\ 4.357780\\ 4.357780\\ 4.357780\\ 4.357780\\ 4.357780\\ 4.357780\\ 4.357780\\ 4.358770\\ 4.358770\\ 4.3587760\\ 4.3587760\\ 4.357692\\ 4.357692\\ 4.357692\\ 4.357692\\ 4.357692\\ 4.357692\\ 4.357692\\ 4.357692\\ 4.357692\\ 4.357692\\ 4.357692\\ 4.357692\\ 4.357892\\ 4.35$	++ + + + + + + + + + + + + + + + + + +	
- -	2016 00 16 2016 03 16 2016 03 17 2016 03 17 2016 03 18 2016 03 19 2016 03 19 2016 03 20 2016 03 20 2016 03 22 2016 03 22 2016 03 22 2016 03 22 2016 03 22 2016 03 22 2016 03 22 2016 03 22 2016 03 22 2016 03 29 2016 03 21 2016 03 21 2016 03 21 2016 03 31	12:00:00 12:00 12:00 12:00 12:00 12:00 12:00 12:00 12:00 12:00 12:	2.007074 2.007074 -3.967874 -3	72944+06 7232E+06 7164E+05 7212E+06 7202E+06 7181E+06 7202E+06 7177E+06 7198E+06 7167E+06 7169E+06 7169E+06 7169E+06 7184E+06 7184E+06 7184E+06	3.340081 3.340981 3.3	177E+06 220E+06 126E+06 126E+06 126E+06 125E+06 156E+06 153E+06 154E+06 154E+06 147E+06 147E+06 117E+06 117E+06 161E+06 164E+06	3 .69025 3 .69925 3 .69925	5112165 5112165514E+06 485E+06 485E+06 483E+06 463E+06 438E+06 458E+06 458E+06 458E+06 458E+06 458E+06 458E+06 458E+06 458E+06 458E+06458E+06 458E+06 458E+06458E+06 458E+06 458E+06458E+06 458E+06 458E+06458E+06 458E+06 458E+06458E+06 458E+06 458E+06458E+06 458E+06 458E+06458E+06 458E+06 458E+06458E+06 458E+06 458E+06458E+06 458E+06458E+06 458E+06458E+06 458E+06458E+06 458E+06458E+06 458E+06458E+06 458E+06458E+06 458E+06458E+06 458E+06458E+06 458E+06458E+06 458E+06458E+06458E+06 458E+06458E+06 458E+06458E+06 458E+06458E+06 458E+06458E+06 458E+06458E+06 458E+06 458E+06458E+06 458E+06 458E+06458E+06 458E+06 458E+06458E+06 458E+06 458E+06458E+06 458E+06458E+06 458E+06 458E+06458E+06 458E+06 458E+06458E+06 458E+06 458E+06458E+06 458E+06 458E+06458E+06 458E+06 458E+06458E+06 458E+06 458E+06458E+06 458E+06 458E+06458E+06 458E+06 458E+06458E+06 458E+06 458E+06458E+06 458E+06 458E+06458E+06 458E+06458E+06 458E+06458E+06 458E+06458E+06 458E+06458E+06 458E+06	3.567546; 3.567546; 3.567546; 3.567546; 3.567546; 3.567546; 3.567546; 3.567546; 3.567546; 3.567546; 3.567546; 3.567546; 3.567546; 3.567546; 3.567546; 3.567546; 3.567546;	USSECT 1 USSECT	33902261 33902261 33902261 33902261 33902261 33902261 33902261 33902261 33902261 33902261 33902261 33902261 33902261 33902261 33902261 33902261 33902261 33902261	2E+02 2E+02 3E+02 3E+02 2E+02 5E+02 2E+02 2E+02 2E+02 2E+02 1E+02 4E+02 3E+02 1E+02 4E+02 3E+02 1E+02 1E+02 2E+02 1E+02 3E+02 2E+02 3E+02 2E+02 3E+02 2E+02 3E+02 2E+02 3E+02 3E+02 2E+02 3E+02 2E+02 3E+02 2E+02 3E+02 2E	4.35780 4.35782 4.357213 4.357767 4.357767 4.357785 4.357785 4.357785 4.357785 4.357785 4.357785 4.3577186 4.3577186 4.3577186 4.357718 4.357852 4.357148 9747,147	30361+0 63625+0 62532+0 8364E+0 1221E+0 7275E+0 9131E+0 137E+0 8584E+0 6600E+0 6330E+0 8442E+0 2305E+0 2452E+0 5395E+0 6300E+0 4324F+0 日本語(1	1 + 1 + 1 + 1 + 1 + 1 + 1 + 1 + 1 + 1 +

- 1. Select the day
- 2. Input the base station position data

Options	X
Setting <u>1</u> Setting <u>2</u> Output Stats	Positions Files Misc
Rover	
Lat/Lon/Height (deg/m) 📼	
90.00000000 0.00000000	00 -6335367.6285
Antenna Type (*: Auto)	Delta-E/N/U (m)
	- 0.0000 0.0000 0.0000
Base Station	
Lat/Lon/Height (deg/m) 🔻	
3.5675463053E+01 1.39902361	112E+02 4.3578806536E+01
Antenna Type (*: Auto)	Delta-E/N/U (m)
	- 0.0000 0.0000 0.0000
Station Position File	
Station Position File	E

Post process RTK-GNSS 4 Execute

Execute

options	,
Setting <u>1</u> Setting <u>2</u> Output Stats Positions Files Misc	
Rover	
Lat/Lon/Height (deg/m) 🔻	? Interval Unit
90.00000000 0.00000000 -6335367.6285	
Antenna Type (*: Auto) Delta-E/N/U (m)	• E
▼ 0.0000 0.0000	160 👻
Base Station	+ E
Lat/Lon/Height (deg/m) 🔻 📖	▼
3.5675463053E+01 1.3990236112E+02 4.3578806536E+01	
Antenna Type (*: Auto) Delta-E/N/U (m)	16P 👻 📖
▼ 0.0000 0.0000	-
Station Position File	▼
E	
Load Save OK Cancel	pos 🔻 📖
	?
Plot View To KML Options	Execute Exit

RTKPOST ver.2.4.2	- - - -	٢
Time Start (GPST) ? Time End (GPST) ? ✓ Interval 2015/10/22 ▼ 23:59:59 ▼ 2015/10/27 ▼ 7:20 ▲ 30 ▼ s	Unit	:]н
RINEX OBS: Rover ?	۲	
D:¥rawdata¥2016¥160315¥5245K53320201603150000E.16o	•	
RINEX OBS: Base Station	۲	Ξ.
D:¥rawdata¥2016¥160315¥30230750.16o	-	
RINEX *NAV/CLK, SP3, IONEX or SBS/EMS	11 11	1
D:¥rawdata¥2016¥160315¥5245K53320201603150000E.16P	•	
	•	
	•	
Solution 🕅 Dir		
D:¥rawdata¥2016¥160315¥5245K53320201603150000E.pos	•	
processing : 2016/03/15 14:22:30 Q=2		?
Plot View To KML Options Abort	Exit	

Analyzing...

Finish

📸 RTKPOST	ver.2.4.2			\leftrightarrow		>	3
Time Start (0 2015/10/22	PST) ?	Time En	d (GPST) 7 7:20	?	✓ Interval 30 🗸 s	Unit	H
RINEX OBS: Ro	ver	?				\oplus	
D:¥rawdata¥2016¥160315¥5245K53320201603150000E.16o							
RINEX OBS: Base Station						\oplus	
D:¥rawdata¥2016¥160315¥30230750.16o						-	
RINEX *NAV/CLK, SP3, IONEX or SBS/EMS							-
D:¥rawdata¥2016¥160315¥5245K53320201603150000E.16P 🛛 🗸 🛄							
						•	
						•	
Solution 📰 Dir							
D:¥rawdata¥2016¥160315¥5245K53320201603150000E.pos							
		da	ne				?
<u>P</u> lot	<u>V</u> iew	To KML	Options	. E <u>x</u> e	cute	<u>E</u> xit	
/		0	utp	ut c	lata)	

Visualize solution

Solution

For more information.... RTKLIB 2.4.2 http://www.rtklib.com/

RTKLIB 2.4.2 manual

http://www.rtklib.com/prog/manual_2.4.2.pdf